

Corrigé 22

24.04.2008

Exercice 1

Il s'agit d'appliquer le modèle stochastique sans coût fixe et à horizon infini vu au cours du 17.04.2008. On cherche donc un y^* tel que :

$$\int_0^{y^*} f_{\Delta}(u) du = \frac{\hat{p} - (1 - \alpha)c}{\hat{p} + \hat{h}}$$

Appliqué à notre problème, nous avons $x = 8$, $c = 1000$, $\hat{p} = 1500$ et $\hat{h} = 100$, et cela donne :

$$\int_0^{y^*} \frac{1}{20} du = \frac{y^*}{20} = \frac{1500 - (1 - 0.95)1000}{1500 + 100} = \frac{1450}{1600} \Rightarrow y^* = 18.125$$

Il faut donc commander initialement $y^* - x = 10.125$ tonnes.

Exercice 2

Il s'agit d'appliquer le modèle stochastique sans coût fixe et à une période. On cherche donc un y^* tel que :

$$\int_0^{y^*} f_{\Delta}(u) du = \frac{\hat{p} - c}{\hat{p} + \hat{h}}$$

Appliqué à notre problème, nous avons $x = 200$, $c = 5000$, $\hat{p} = 7000$ et $\hat{h} = -1000$, et cela donne :

$$\frac{\hat{p} - c}{\hat{p} + \hat{h}} = \frac{7000 - 5000}{7000 - 1000} = \frac{1}{3} \Rightarrow y^* \in [500, 750]$$

On peut donc calculer pour $y^* \in [500, 750]$:

$$\begin{aligned} \int_0^{y^*} f_{\Delta}(u) du &= \frac{1}{2}(y^* - 500) \frac{1}{250^2}(y^* - 500) \\ &= \frac{1}{2} \left(\frac{y^*}{250} \right)^2 - \frac{1}{2} \frac{1000y^*}{250^2} + \frac{1}{2} \left(\frac{500}{250} \right)^2 \\ &= \frac{1}{2} \left(\frac{y^*}{250} \right)^2 - \frac{2y^*}{250} + 2 \end{aligned}$$

Finalement, en résolvant $\frac{1}{2} \left(\frac{y^*}{250} \right)^2 - \frac{2y^*}{250} + 2 = \frac{1}{3}$, on obtient que $y^* \cong 704.12$. La politique optimale consiste donc à commander $y^* - x \cong 504.12$ kilolitres de bières.

Exercice 3

Rappel : (du début du chapitre IV) Soit $g(y) = \int_{a(y)}^{b(y)} f(u, y) du$ et les bonnes conditions réunies (cf. cours d'analyse), on a :

$$\frac{d g(y)}{d y} = f(b(y), y) \frac{d b(y)}{d y} - f(a(y), y) \frac{d a(y)}{d y} + \int_{a(y)}^{b(y)} \frac{d f(u, y)}{d y} d u$$

On a :

$$\hat{L}(y) = \underbrace{\int_y^\infty \hat{p}(u-y) f(u) du}_{A(y)} + \underbrace{\int_0^y \hat{h}(y-u) f(u) du}_{B(y)}$$

On a en particulier :

$$A(y) = \int_y^M \hat{p}(u-y) f(u) du$$

On utilise ensuite le rappel pour dériver deux fois $A_k(y)$:

$$\frac{dA(y)}{dy} = \hat{p}(M-y) f(M) \underbrace{\frac{dM}{dy}}_{=0} - \underbrace{\hat{p}(y-y) f(y)}_{=0} \cdot (1) + \int_y^M -\hat{p}'(u-y) f(u) du$$

$$= - \int_y^M \hat{p}'(u-y) f(u) du$$

$$\frac{d^2 A(y)}{dy^2} = (-1) \hat{p}'(M-y) f(M) \underbrace{\frac{dM}{dy}}_{=0} - (-1) \hat{p}'(y-y) f(y) \cdot (1) + \int_y^M \hat{p}''(u-y) f(u) du$$

$$= \underbrace{\hat{p}'(y-y) f(y)}_{\geq 0} + \underbrace{\int_y^M \underbrace{\hat{p}''(u-y)}_{\geq 0} \underbrace{f(u)}_{\geq 0} du}_{\geq 0} \geq 0$$

On fait de même pour $\frac{d^2 B(y)}{dy^2} \geq 0$. Ainsi nous avons que $\frac{d^2}{dy^2} \hat{L}(y) \geq 0$, et donc \hat{L} est convexe.

Complément \LaTeX

Comme certains nous l'ont demandé, voici *une* solution pour écrire à l'envers en \LaTeX , en utilisant le package *pstricks* :

```
% dans l'en-tête
\usepackage{pstricks}
...
% dans le texte (laissez une ligne vide avant)
\psscalebox{-1 1}{
  \parbox{\linewidth}{
    bla bla bla...
  }
}
```